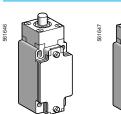
Interrupteurs de position OsiSense XC Standard

OsiSense XC Standard Format industriel EN 50041 Métalliques, type XCKJ Conformes CENELEC EN 50041

■ XCKJ

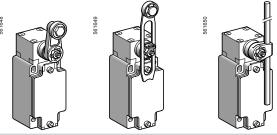
corps fixe à une entrée de câble

□ Avec tête à mouvement rectiligne



Page 1/104

□ Avec tête à mouvement angulaire

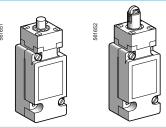


Page 1/104

■ XCKJ

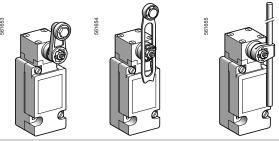
corps embrochable à une entrée câble.

□ Avec tête à mouvement rectiligne



Page 1/106

□ Avec tête à mouvement angulaire



Page 1/106

Caractéristiques d'e	nvironnement	
Conformité aux normes	Produits	IEC 60947-5-1, EN 60947-5-1, UL 508, CSA C22-2 n° 14
	Ensembles machines	IEC 60204-1, EN 60204-1
Certifications de produits		UL, CSA, CCC, GOST, BV
Traitement de protection	En exécution	Normale "TC", spéciale "TH"
Température de l'air ambiant	Pour fonctionnement	- 25+ 70 °C, sous-ensembles adaptables spéciaux pour fonctionnement à - 40 °C ou + 120 °C
	Pour stockage	-40+70 °C
Tenue aux vibrations	Selon IEC 60068-2-6	25 gn (10500 Hz)
Tenue aux chocs	Selon IEC 60068-2-27	50 gn (11 ms)
Protection contre les chocs él	ectriques	Classe I selon IEC 61140 et NF C 20-030
Degré de protection		IP 66 selon IEC 60529 ; IK 07 selon EN 50102
Fidélité		0,01 mm sur les points d'enclenchement, à 1 million de manœuvres pour tête à poussoir en bout
Entrée de câble ou sortie connecteur	Selon modèle	Entrée taraudée pour presse-étoupe Pg 13,5 ou taraudée ISO M20 x 1.5 ou taraudée 1/2" NPT ou sortie par connecteur M12
Matériaux		Corps et têtes en Zamak

Caractéristiques générales (suite)

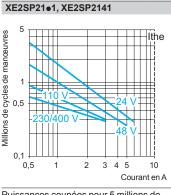
Interrupteurs de position

OsiSense XC Standard Format industriel EN 50041 Métalliques, type XCKJ Conformes CENELEC EN 50041

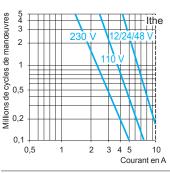
Caractéristiques assignées	XE2●P	\sim AC-15; A300 (Ue = 240 V, le = 3 A); Ithe = 10 A				
d'emploi		== DC-13; Q300 (Ue = 250 V, le = 0,27 A), selon IEC 60947-5-1 annexe A, EN 60947-5-1				
	XE3•P	~AC-15; B300 (Ue = 240 V, Ie = 1,5 A); Ithe = 6 A DC-13; R300 (Ue = 250 V, Ie = 0,1 A), selon IEC 60947-5-1 annexe A, EN 60947-5-1				
Tension assignée d'isolement	XE2•P	Ui = 500 V degré de pollution 3 selon IEC 60947-1 Ui = 300 V selon UL 508, CSA C22-2 n° 14				
	XE3•P	Ui = 400 V degré de pollution 3 selon IEC 60947-1 Ui = 300 V selon UL 508, CSA C22-2 n° 14				
Tension assignée de tenue	XE2•P	U imp = 6 kV selon IEC 60947-1, IEC 60664				
aux chocs	XE3•P	U imp = 4 kV selon IEC 60947-1, IEC 60664				
Positivité (selon modèle)		Contact à manœuvre positive d'ouverture selon IEC 60947-5-1 annexe K, EN 60947-5-1				
Résistance entre bornes		≤ 25 mΩ selon IEC 60255-7 catégorie 3				
Protection contre les	XE2•P	Cartouche fusible 10 A gG (gl)				
courts-circuits	XE3•P	Cartouche fusible 6 A gG (gl)				
Raccordement	XE2SP21●1	Capacité de serrage mini : 1 x 0,34 mm², maxi : 2 x 1,5 mm²				
(sur bornes à vis étriers)	XE2NP21●1	Capacité de serrage mini : 1 x 0,5 mm², maxi : 2 x 2,5 mm²				
	XCKJ embrochable et XESP20●1	Capacité de serrage mini : 1 x 0,75 mm², maxi : 2 x 1,5 mm²				
	XE3NP et XE3SP	Capacité de serrage mini : 1 x 0,34 mm², maxi : 1 x 1 mm² ou 2 x 0,75 mm²				
Vitesse d'attaque minimale		XE2SP21●1 et XE3SP : 0,01 m/minute				
		XE2NP21●1 et XE3NP : 6 m/minute				

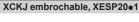
- Catégories d'emploi AC-15 et DC-13
 Fréquence maxi : 3600 cycles de manœuvres/heure
- Facteur de marche: 0,5

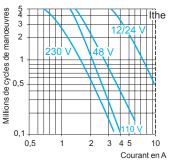
Courant alternatif \sim 50/60 Hz .m. circuit selfique











Courant continu ===

Puissances coupées pour 5 millions de cycles de manœuvres

10

XE3SP••••

Puissances coupées pour 5 millions de cycles de manœuvres 48 120 w 13

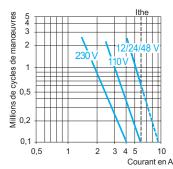
Puissances coupées pour 5 millions de cycles de manœuvres. 48 120

w Pour XE2SP●151 en ~ ou ---, les contacts "NC" et "NO" sont chargés aux valeurs indiquées simultanément en polarité.

Courant alternatif \sim 50/60 Hz .m. circuit selfique

Millions de cycles de manœuvres 0,5 0,1 0,5 4 5

XE3NP•••



Courant continu ===

Puissances coupées pour 5 millions de cycles de manœuvres.

Tension	V	24	48	120
m	W	3	2	1

Puissances coupées pour 5 millions de cycles

Tonoion	.,				
Iension	V	24	48	120	
m	W	4	3	2	

Courant en A

Avec 424s à manuscret | Destillant fivetion noule

Interrupteurs de position

OsiSense XC Standard

Annulaina divation non la compa

Format industriel EN 50041

Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ Appareils complets à corps fixe, à une entrée de câble

Avec tête à mouvement	Rectiligne, fixa corps	tion par le	Angulaire, fixation par le corps (appareils livrés pour action à droite et à gauche)			
		Forme C (1)	Forme A (1)	· ·	, (2)	Forme D (1)
Dispositif de commande	A poussoir métallique	A poussoir à galet en acier	A levier à galet thermoplastique (2)	A levier à galet en acier (2)	A levier de longueur variable à galet en thermoplastique (2)	A tige ronde Ø 6 mm en thermoplastique (2) (4)
Références des ap	pareils com	plets à une e	entrée de câble l	SO M20 x 1,5 (3)		
© Contact bipolaire "NC+NO"	XCKJ161H29	XCKJ167H29	XCKJ10511H29	XCKJ10513H29	XCKJ10541H29	XCKJ10559H29
† 2 a action brusque (XE2SP2151)	2 4,7(P) 13-14 21-22 13-14 0 0,9 6 mm	3,2(A) 8,1(P) 21-22 13-14 21-22 13-14 0 mm	23° 58°(P) 21-22 13-14 21-22 13-14 0 90°	23° 58° (P) 21-22 13-14 0 11° 90°	23° 21-22 13-14 21-22 13-14 0 90°	23° 13-14 11-5 11-5 11-5 23° 13-14 11-5 90°
© Contact bipolaire "NC+NO"	XCKJ561H29	XCKJ567H29 →	XCKJ50511H29 →	XCKJ50513H29	XCKJ50541H29	XCKJ50559H29
décalés à action dépendante (XE2NP2151)	2 3,4(P) 21-22 13-14 0 3,2 6 mm	3,2(A) 5,9(P) 21-22 13-14 0 5,3 mm	23° 40°(P) 21-22 13-14 0 33° 90°	21-22 13-14 0 33° 90°	23° 21-22 13-14 0 33° 90°	23° 21-22 13-14 0 33° 90°
Contact bipolaire "NC+NC" à action brusque	ZCKE61	ZCKJ9H29 + ZCKE67 →	ZCKJ9H29 + ZCKE05 + ZCKY11 →	ZCKJ9H29 + ZCKE05 + ZCKY13 →	ZCKJ9H29 + ZCKE05 + ZCKY41	ZCKJ9H29 + ZCKE05 + ZCKY59
일 왕 (XE2SP2141)	2 4,7(P) 21-22 11-12 21-22 0 0,9 6 mm	3,2(A) 8,1(P) 21-22 21-22 11-12 21-22 0 mm	23° 58°(P) 11-12 21-22 11-12 21-22 11-12 21-22 11-12 90°	23° 58°(P) 11-12 21-22 11-12 21-22 11-12 21-22 11-12 90°	23° 21-12 21-22 11-12 21-22 0 11-6 90°	23° 21-22 11-12 21-22 0 11° 90°
Contact bipolaire "NC+NC" simultanés	ZCKJ7H29 + ZCKE61 →	ZCKJ7H29 + ZCKE67 →	ZCKJ7H29 + ZCKE05 + ZCKY11	ZCKJ7H29 + ZCKE05 + ZCKY13	ZCKJ7H29 + ZCKE05 + ZCKY41	ZCKJ7H29 + ZCKE05 + ZCKY59
a action dépendante (XE2NP2141)	3,4(P) 11-12 0 2 6 mm	5,9(P) 11-12 21-22 0 3,5(A) mm	62°(P) 11-12 21-22 0 28° 90°	62°(P) 11-12 21-22 0 28° 90°	11-12 21-22 0 28° 90°	11-12 21-22 0 28° 90°
**NC+NC+NO"	ZCKJD39H29 + ZCKE61 →	ZCKJD39H29 + ZCKE67 →	ZCKJD39H29 + ZCKE05 + ZCKY11 →	ZCKJD39H29 + ZCKE05 + ZCKY13 →	ZCKJD39H29 + ZCKE05 + ZCKY41	ZCKJD39H29 + ZCKE05 + ZCKY59
8 2 4 à action brusque (XE3SP2141)	2 4,7(P) 31-32 31-32 13-14 0 0,9 6 mm	3,2 (A) 8,1 (P) 21-22 31-32 31-32 31-32 31-32 31-32 31-32 31-32 31-32 31-32 31-32 31-32	23° 58°(P) 31-32 31-32 31-32 31-32 31-32 31-32 90°	23° 58° (P) 31-32 31-32 31-32 31-32 11-0 90°	23° 21-22 23° 23'-32 13-14 11° 90°	23° 21-22 31-32 31-32 12-22 13-14 0 11° 90°
Contact tripolaire "NC+NC+NO" décalés	ZCKJD37H29 + ZCKE61	ZCKJD37H29 + ZCKE67	ZCKJD37H29 + ZCKE05 + ZCKY11	ZCKJD37H29 + ZCKE05 + ZCKY13	ZCKJD37H29 + ZCKE05 + ZCKY41	ZCKJD37H29 + ZCKE05 + ZCKY59
à action dépendante (XE3NP2141)	2 3,4(P) 31-32 13-14 0 3,2 6 mm	3,2(A) 5,9(P) 31-32 13-14 0 5,3 mm	23° 40°(P) 21-32 21-32 13-34 0 33° 90°	23° 40°(P) 21-32 21-32 13-14 0 33° 90°	23° 21-32 13-34 0 33° 90°	23° 21-22 31-32 13-14 0 33° 90°
Masse (kg)	0,430	0,455	0,480	0,490	0,485	0,485
Fonctionnement des contacts	passant non passan	t	(A) = déplacement de la (P) = point de positivité	came	→ contact «NC» à mar d'ouverture	nœuvre positive

Références des appareils complets à une entrée de câble Pg 13 (2)

Pour des appareils complets à une entrée de câble pour presse-étoupe 13, supprimer H29 à la fin de la référence. Exemple : XCKJ161H29 devient XCKJ161.

Références des appareils complets à une entrée pour tube 1/2" NPT (2)

Pour des appareils complets à une entrée de câble pour tube 1/2" NPT (USAS B2-1), remplacer H29 à la fin de la référence par H7. Exemple : XCKJ161H29 devient XCKJ161H7.

- (1) Forme selon EN 50041, voir page 1/137. (2) Réglage sur 360° de 5 en 5° ou tous les 45° par retournement du levier ou de la bride. (3) Appareils à contacts dorés ou à œillets : consulter notre centre de relation clients.
- (4) Valeur prise avec attaque du mobile à 100 mm de la fixation.

Interrupteurs de position OsiSense XC Standard

Format industriel EN 50041

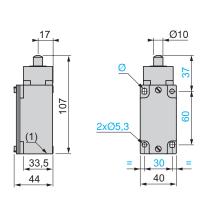
Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ Appareils complets à corps fixe, à une entrée de câble

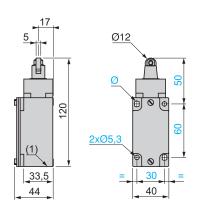
	éristiques	E. b. d	D		Par tous mobiles		
Appareils	pour attaque	En bout	Par came 30°	ar came 30° Par tous			
Type d'atta	aque				-		
/itesse d'a	ttaque maximale	0,5 m/s	1 m/s	1,5 m/s			
	mécanique (1) s de cycles de s)	30	25	30			
Effort ou	D'actionnement	20 N	16 N	0,25 N.m			
couple minimal	D'ouverture positive	50 N	40 N	0,50 N.m	-		
Entrée de câble (3) Une entrée taraudée M20 x 1.5 mm, pour presse-étoupe ISO, capacité de serrage 9 à 12 mm							

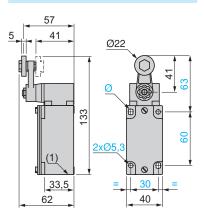
(1) Limitation à 15 millions de cycles de manœuvres pour les produits avec contact XE3•P.

Encombrements

XCKJe61H29 ZCKJe + ZCKE61 XCKJe67H29 ZCKJe + ZCKE67 XCKJe051eH29 ZCKJe + ZCKE05 + ZCKY11 ou Y13



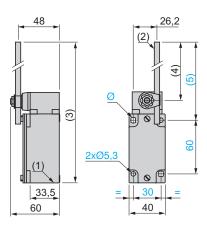




XCKJ • 0541H29 ZCKJ• + ZCKE05 + ZCKY41

Ø19 .85 40. 32. 90 2xØ5,3 (1)33,5 30 60 40

XCKJ • 0559H29 ZCKJ• + ZCKE05 + ZCKY59



info@digiparts.ch

- (1) 1 trou taraudé pour presse-étoupe ISO M20 x 1,5 ou Pg 13 ou 1/2" NPT.
- (2) Tige Ø 6, longueur 200 mm.
- (3) 282 maxi.
- (4) 190 maxi.
- (5) 212 maxi. Ø : 2 trous oblongs Ø 5,3 x 7,3.

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ Appareils complets à corps embrochable A une entrée de câble

Forme B (1)	Forme C (1)	Forme A (1)			Forme D (1)
	3				
Dispositif de commande A poussoir métallique	A poussoir à galet en acier	A levier à galet thermoplastique (2)	A levier à galet en acier (2)	A levier de longueur variable à galet thermoplastique (2)	A tige ronde Ø 6 mm thermoplastique (2) (4)
Références des appareils complets à une	entrée de câb	le ISO M20 x	1,5 <i>(3)</i>		
Contact unipolaire "C/O" XCKJ1161H29	XCKJ1167H29	XCKJ110511H29	XCKJ110513H29	XCKJ110541H29	XCKJ110559H29
4 0 11-12 2 11-12 2 13-14	3,2(A) 11-12	23° 11-12 13-14 13-14 13-14 13-14 13-14 13-14 13-14	23° 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 90°	23° 15-14 11-12 13-14 11-12 13-14 11-12 13-14 11-12 13-14 11-12 13-14 11-12 13-14 11-12	23° 15-14 13-14 13-14 13-14 13-14 13-14 13-14 13-14
Masse (kg) 0,430	0,455	0,480	0,490	0,485	0,485
Fonctionnement des contacts passant	non passant		(A) = déplacement	de la came	

Références des appareils complets à une entrée de câble Pg 13 (3)

Pour des appareils complets avec une entrée de câble pour presse-étoupe 13, supprimer H29 à la fin de la référence. Exemple: XCKJ1161H29 devient XCKJ1161.

Références des appareils complets à une entrée pour tube 1/2" NPT (3)

Pour des appareils complets avec une entrée de câble pour tube 1/2" NPT (USAS B2-1), remplacer H29 à la fin de la référence par H7.

Exemple: XCKJ1161H29 devient XCKJ1161H7.

Caractéristiques					
Appareils pour attaque	En bout	Par came 30°			Par tous mobiles
Type d'attaque	₩ C		- 0		
Vitesse d'attaque maximale	0,5 m/s	1 m/s	1,5 m/s		
Durabilité mécanique (en millions de cycles de manœuvres)	30	25	30		
Effort ou couple minimal d'actionnement	20 N	16 N	0,25 N.m		
Entrée de câble	1 entrée taraudée M20 x 1,5 pour presse-étoupe ISO Capacité de serrage de 7 à 13 mm				

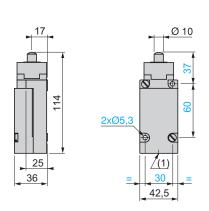
- (1) Forme selon EN 50041, voir page 1/137. (2) Réglage sur 360° de 5 en 5° ou tous les 45° par retournement du levier ou de la bride. (3) Appareils à contacts dorés : consulter notre agence régionale.
- (4) Valeurs prises avec attaque du mobile à 100 mm de la fixation.

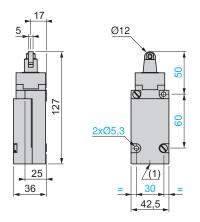
Interrupteurs de positionOsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ Appareils complets à corps embrochable A une entrée de câble

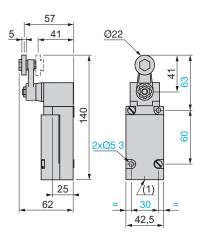
XCKJ1611H29

XCKJ1167H29

XCKJ110511H29, XCKJ110513H29

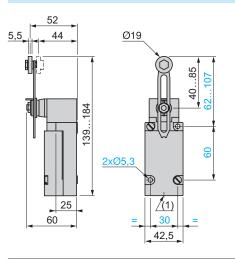


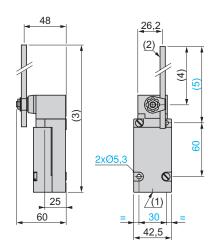




XCKJ110541H29







- (1) 1 trou taraudé M20 x 1,5 pour presse-étoupe ISO ou Pg 13 ou 1/2" NPT.
- (2) Tige Ø 6, longueur 200 mm.
- (3) 289 maxi.
- (4) 190 maxi.
- (5) 212 maxi.

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ Appareils complets à corps fixe Raccordement par connecteur M12

Références (4) Contact bipolaire "NC+NO" à action brusque (XE2SP2151) Action brusque (XE3SP2151) ACKJ10513D ACKJ10513D								
ispositif de commande Apoussoir métallique Apoussoir agalet thermoplastique (2) Alevier à galet thermoplastique (2) Al	Avec tête à mouv	/ement	Rectiligne, fixat	tion par le corps				
métallique en acier thermoplastique (2) longueur variable à galet thermoplastique (2) (3) (3) (2) (3) (2) (3) (2) (3) (2) (3) (2) (3) (4) (2) (3) (2) (3) (4) (4) (4) (4) (4) (4) (4) (4) (4) (4			Forme B (1)	Forme C (1)	Forme A (1)			Forme D (1)
métallique en acier thermoplastique (2) longueur variable à galet thermoplastique (2) (3) (3) (2) (3) (2) (3) (2) (3) (2) (3) (2) (3) (4) (2) (3) (2) (3) (4) (4) (4) (4) (4) (4) (4) (4) (4) (4								
Contact bipolaire "NC+NO" à action brusque (XE2SP2151) A contact bipolaire "NC+NO" à action brusque (XE2SP2151) A contact	Dispositif de comma	ande			thermoplastique		longueur variable à galet thermoplastique	Ø 6 mm thermoplastique
à action brusque (XE2SP2151) a acti	Références (4)						
lasse (kg) 0,430 0,455 0,480 0,490 0,485 0,485 0,485 0,485 0,486 Caractéristiques passant non passant non passant (P) = point de positivité Caractéristiques pareils pour attaque uppe d'attaque un millions de cycles de manœuvres) ffort ou couple iniminal D'ouverture positive 0,430 0,455 0,480 0,490 0,485 0,485 0,485 0,485 0,485 0,485 0,485 0,485 0,485 0,486 Par tous mobile 11,5 m/s 1,5 m/s 25 30 16 N 0,25 N.m 16 N 0,25 N.m 17 ouverture positive 10 0,50 N.m							XCKJ10541D	XCKJ10559D
passant (A) = déplacement de la came (P) = point de positivité Caractéristiques passant (P) = point de positivité En bout Par came 30° Par tous mobile positivité ittesse d'attaque maximale urabilité mécanique en millions de cycles de manœuvres) ffort ou couple inimal D'ouverture positive 50 N 40 N 0,50 N.m	14		21-22 13-14 21-22 13-14 0 6mm	21-22 13-14 21-22 13-14	21-22 13-14 21-22 13-14	21-22 13-14 21-22 13-14	21-22 13-14 21-22 13-14	23° 13-14 21-22 13-14 0 90°
ron passant (P) = point de positivité Caractéristiques ppareils pour attaque ppe d'attaque Indicate Par came 30° Par tous mobile Par came 30° Par tous mobile	Masse (kg)		0,430	0,455	0,480	0,490	0,485	0,485
ppareils pour attaque ype d'attaque Image: Serie of the pour attaque Par tous mobile	Fonctionnement des	s contacts						
ype d'attaque	Caractéristique	ues						
itesse d'attaque maximale urabilité mécanique an millions de cycles de manœuvres) ffort ou couple ainimal D'ouverture positive 50 N 1 m/s 1,5 m/s 30 25 30 30 30 40 N 16 N 0,25 N.m	Appareils pour attac	que	En bout	Par came 30°				Par tous mobiles
urabilité mécanique en millions de cycles de manœuvres) 30 25 30 ffort ou couple inimal D'actionnement D'ouverture positive 20 N 16 N 0,25 N.m 0,50 N.m - - -	Type d'attaque		₩					→
In millions de cycles de manœuvres	Vitesse d'attaque ma	aximale	0,5 m/s	1 m/s	1,5 m/s			
D'ouverture positive 50 N 40 N 0,50 N.m – – –	Durabilité mécanique (en millions de cycles		30	25	30			
Douverture positive 30 tv 40 tv 0,50 tv.iii – – –	Effort ou couple	D'actionnement	20 N	16 N	0,25 N.m			
ortie Par connecteur M12, Ui = 60 V, Ie = 4 A (voir ci-dessous les prolongateurs femelles adaptables).	minimal	D'ouverture positive	50 N	40 N	0,50 N.m		-	-
0 Farmer and at EN 50044 visit and a 4/407	Sortie		Par connecteur M1	12, Ui = 60 V, Ie = 4	A (voir ci-dessous le	es prolongateurs fer	melles adaptables).	

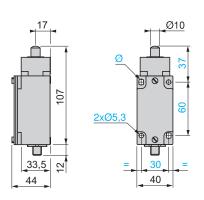
- (1) Forme selon EN 50041, voir page 1/137.
 (2) Réglage sur 360° de 5 en 5° ou tous les 45° par retournement du levier ou de la bride.
 (3) Valeurs prises avec attaque du mobile à 100 mm de la fixation.
- (4) Appareils à contacts dorés : consulter notre centre de relation clients.

Références des prolongateurs femelles adaptables							
Types de connecteurs		M12 droit, 5 broches, 4 A/24 V maxi	M12 coudé, 5 broches, 4 A/24 V maxi				
Avec câble Ø 5,8 mm (4 x 0,34 mm ² + 1 x 0,5 mm ²)	L = 2 m	XZCP1164L2	XZCP1264L2				
	L = 5 m	XZCP1164L5	XZCP1264L5				
	L = 10 m	XZCP1164L10	XZCP1264L10				
Masse (kg)	L = 2 m	0,115	•				
	L = 5 m	0,270					
	L = 10 m	0,520					

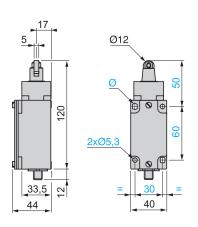
OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ Appareils complets à corps fixe Raccordement par connecteur M12

Encombrements

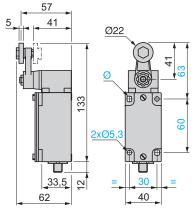
XCKJ161D



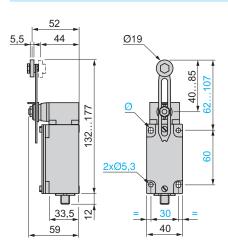
XCKJ167D



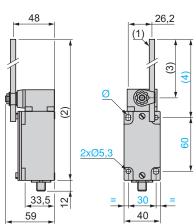
XCKJ1051●D



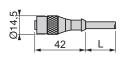
XCKJ10541D



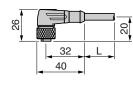
XCKJ10559D



XZCP1164Le



XZCP1264Le



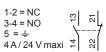
- (1) Tige Ø 6, longueur 200 mm. (2) 282 maxi.
- (3) 190 maxi.

- (4) 212 maxi. Ø : 2 trous oblongs Ø 5,3 x 7,3. L : Longueur du câble 2, 5 ou 10 m.

Raccordements

Interrupteur XCKJ••••D





Prolongateur femelle XZCP1e64Le



- 1 = brun
- 2 = blanc 3 = bleu
- 4 = noir
- 5 = ≟ jaune/vert

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ Appareils complets à corps fixe Raccordement par connecteur 7/8" 16UN

Avec tête à mouv	/ement	Rectiligne, fixat	ion par le corps	Angulaire, fixa (appareils livrés p	tion par le corps our action à droite E	: T à gauche)	
		Forme B (1)	Forme C (1)	Forme A (1)			Forme D (1)
Dispositif de comma	ande	A poussoir métallique	A poussoir à galet en acier	A levier à galet thermoplastique (2)	A levier à galet en acier (2)	A levier de longueur variable à galet thermoplastique (2)	A tige ronde Ø 6 mm thermoplastique (2) (3)
Références (4))						
	oipolaire "NC+NO" orusque (XE2SP2151)	XCKJ161A →	XCKJ167A →	XCKJ10511A →	XCKJ10513A →	XCKJ10541A	XCKJ10559A
45 8		2 4,7(P) 23-43 23-43 21-42 13-40 0,9 6mm	3,2(A) 8,1(P) 1342 1344 1,5	23° 58°(P) 13-14 111° 90°	23° 58°(P) 13-14 13-14 11° 90°	23° 21-22 13-14 13-14 11° 90°	23° 15-16 11° 21-22 13-14 0 90°
Masse (kg)		0,430	0,455	0,480	0,490	0,485	0,485
Fonctionnement des	s contacts	passant non passant		(A) = déplacement (P) = point de posit		→ contact "NC" à i d'ouverture	manœuvre positive
Caractéristiqu	ues						
Appareils pour attac	que	En bout	Par came 30°				Par tous mobiles
Type d'attaque		₩					-
Vitesse d'attaque ma	Vitesse d'attaque maximale		1 m/s	1,5 m/s			
Durabilité mécaniqu (en millions de cycles		30	25	30			
Effort ou couple	D'actionnement	20 N	16 N	0,25 N.m			
minimal	D'ouverture positive	50 N	40 N	0,50 N.m		-	-
Sortie		Par connecteur 7/8	3" 16UN, Ui = 250 V	; le = 6 A (voir ci-de	ssous les prolonga	teurs femelles adap	otables).
(1) Forms solon ENIE	0041 voir page 1/127						

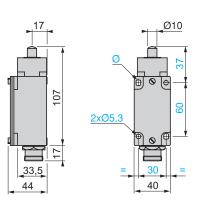
- (1) Forme selon EN 50041, voir page 1/137.
 (2) Réglage sur 360° de 5 en 5° ou tous les 45° par retournement du levier ou de la bride.
 (3) Valeurs prises avec attaque du mobile à 100 mm de la fixation.
 (4) Appareils à contacts dorés : consulter notre centre de relation clients.

Références des prolongateurs femelles adaptables						
Type de connecteur		7/8" 16UN, droit, 5 broches, 4 A/250 V maxi.				
Avec câble Ø 5,9 mm $L = 2 \text{ m}$ $(5 \times 0.34 \text{ mm}^2)$		(ZCP1764L2				
	L = 5 m	XZCP1764L5				
	L = 10 m	XZCP1764L10				
Masse (kg)	L = 2 m	0,185				
	L = 5 m	0,460				
	L = 10 m	0,900				

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ Appareils complets à corps fixe Raccordement par connecteur 7/8" 16UN

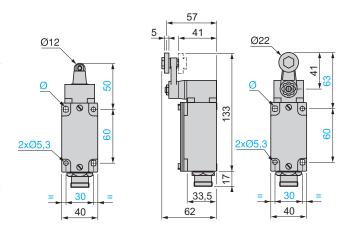
Encombrements

XCKJ161A

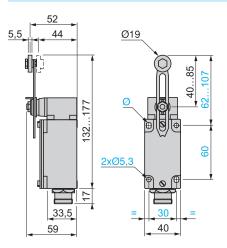


XCKJ167A





XCKJ10541A



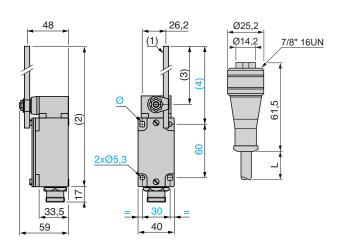
XCKJ10559A

33,5

44

120

XZCP1764Le



- (1) Tige Ø 6, longueur 200 mm. (2) 282 maxi.
- (3) 190 maxi.

- (4) 212 maxi. Ø : 2 trous oblongs Ø 5,3 x 7,3. L : Longueur du câble 2, 5 ou 10 m.

Raccordements

Interrupteur XCKJ •••• A



- 1 = 21
- 2 = 22
- $3 = \pm 4 = 14$

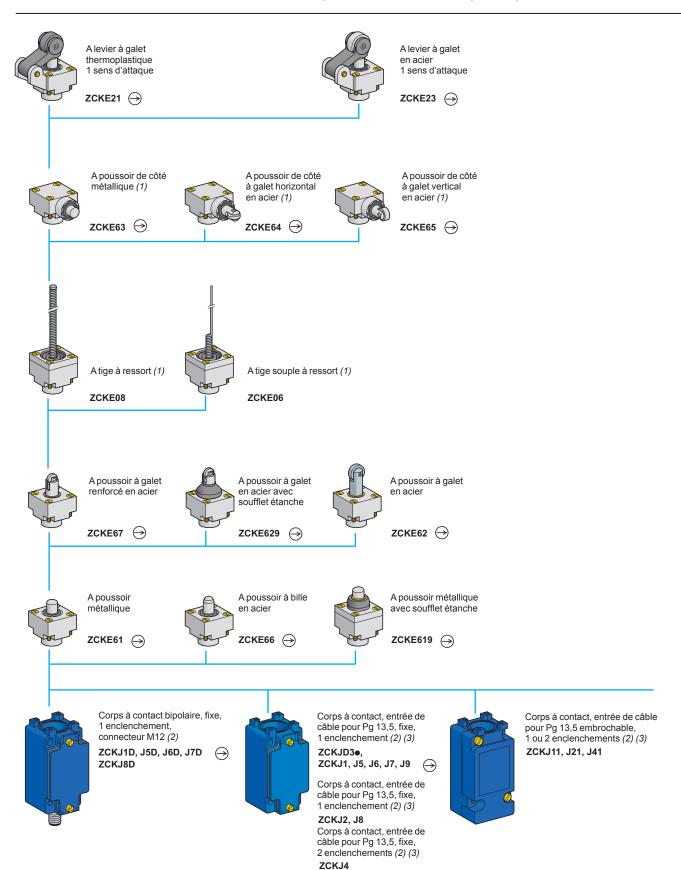
Prolongateur femelle XZCP1764Le



- 2 = bleu
- 3 = jaune/vert ± 4 = brun
- 5 = blanc

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable

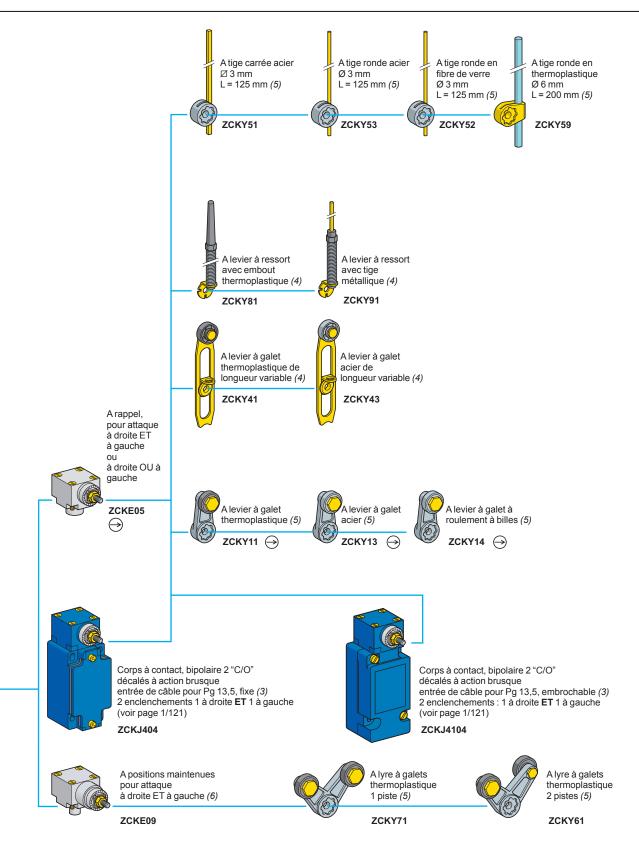
Composition variable: corps simples



- (1) Non utiisable avec les corps à contact ZCKJ4 et ZCKJ41.
- (2) Pour plus d'informations, voir page 1/114.
- (3) Pour une entrée de câble taraudée ISO M20 x 1,5, ajouter H29 à la référence. Exemple : ZCKJ1 devient ZCKJ1H29. Pour une entrée de câble taraudée 1/2" NPT, ajouter H7 à la référence. Exemple : ZCKJ1 devient ZCKJ1H7.

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable

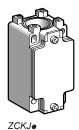
Composition variable: corps simples



- : tête garantissant une manœuvre positive d'ouverture.
- (4) Réglable sur 360° de 5 en 5°, ou tous les 90° par retournement de la rondelle crantée. (5) Réglable sur 360° de 5 en 5°, ou tous les 45° par retournement de la bride.
- (6) Utilisable avec les corps à contacts ZCKJ1●, J2●, J31, J39.

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable

Sous-ensembles adaptables : corps simples



Туре	Avec élément	Schéma	Positivité	Entrée de	Référence	Masse
	de contact		(1)	câble		kg
1 enclenchement	"1 NC + 1 NO"	5 2	\ominus	Pg 13,5	ZCKJ1	0,310
	à action brusque (XE2SP2151)	· 7		ISO M20 x 1,5		0,310
	(XZZ01 Z 101)	4 22		1/2" NPT	ZCKJ1H7	0,310
	2 "C/O"	23 13	_	Pg 13,5	ZCKJ2	0,310
	simultanés à action brusque	\ 7 -\ \ 7		ISO M20 x 1,5	ZCKJ2H29	0,310
	(XESP2021)	4 1 24 22 22 22 24 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25		1/2" NPT	ZCKJ2H7	0,310
	"1 NC + 1 NO"	21 13	$\overline{\Theta}$	Pg 13,5	ZCKJ5	0,31
	décalés	\}	•	ISO M20 x 1,5	ZCKJ5H29	0,31
	à action dépendan (XE2NP2151)	te 1		1/2" NPT	ZCKJ5H7	0,31
	"1 NO + 1 NC"	F] E]	$\overline{\Rightarrow}$	Pg 13,5	ZCKJ6	0,31
	chevauchants	ا کے لے	•	ISO M20 x 1,5	ZCKJ6H29	0,310
	à action dépendan (XE2NP2161)	22 4 4		1/2" NPT	ZCKJ6H7	0,310
	"2 NC"	<u> </u>	\rightarrow	Pg 13,5	ZCKJ7	0,310
	simultanés	44		ISO M20 x 1,5	ZCKJ7H29	0,310
	à action dépendan (XE2NP2141)			1/2" NPT	ZCKJ7H7	0,310
	"2 NO"	te 4 13	-	Pg 13,5	ZCKJ8	0,31
	simultanés à action dépendan			ISO M20 x 1,5	ZCKJ8H29	0,310
	(XE2NP2131)			1/2" NPT	ZCKJ8H7	0,310
	"2 NC"	1 2	Θ	Pg 13,5	ZCKJ9	0,310
	à action brusque (XE2SP2141)	77		ISO M20 x 1,5	ZCKJ9H29	0,310
	(XL201 2141)	22 12		1/2" NPT	ZCKJ9H7	0,310
2 enclenchements	2 "C/O"	23 11 13	_	Pg 13,5	ZCKJ4	0,310
	décalés	-1 -1 -1 -1 -1	ı	ISO M20 x 1,5	ZCKJ4H29	0,310
	à action brusque (XESP2031)	4 2 2 2 2		1/2" NPT	ZCKJ4H7	0,310
Corps fixes à con	tact tripolaire					
Туре	Avec élément de contact	Schéma		Entrée de câble	Référence	Masse
_	"1 NC + 2 NO"	_	(1)	Pg 13,5	ZCKJD31	kg 0,310
	à action brusque	7 등 등	Θ	ISO M20 x 1,5	ZCKJD31H29	0,310
	(XE3SP2151)	2 8 4		1/2" NPT	ZCKJD31H7	0,310
	"2 NC + 1 NO"	13 21 31	Θ	Pg 13,5	ZCKJD39	0,310
	à action brusque	E[2[E] 4\	$\overline{}$	ISO M20 x 1,5	ZCKJD39H29	0,310
	(XE3SP2141)	22 22 4		1/2" NPT	ZCKJD39H7	0,310
	"2 NC + 1 NO"	13 21	$\overline{\Theta}$	Pg 13,5	ZCKJD37	0,31
	décalés	~4 ~4 ~ 1	\smile	ISO M20 x 1,5	ZCKJD37H29	0,310
	à action dépendan	. /		IOO IVIZO X 1,0		0,01

"1 NC + 2 NO"

(XE3NP2151)

décales à action dépendante

décalés

Pg 13,5

1/2" NPT

ZCKJD35

ZCKJD35H7

ISO M20 x 1,5 **ZCKJD35H29**

0,310

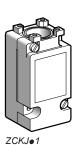
0,310

0,310

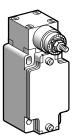
^{(1) →:} contact "NC" à manœuvre positive d'ouverture.

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable

Sous-ensembles adaptables : corps simples



Corps embrochak	oles à contact					
Туре	Avec élément de contact	Schéma	Positivité (1)	Entrée de câble	Référence	Masse kg
1 enclenchement	Unipolaire "C/O"	[[_	Pg 13,5	ZCKJ11	0,300
	à action brusque	<u>_1 </u>		ISO M20 x 1,5	ZCKJ11H29	0,300
		4 5		1/2" NPT	ZCKJ11H7	0,300
	Bipolaire 2 "C/O"	22 24 23 23 21 2 23 24 2 24 2 24 2 24 2	- -	Pg 13,5	ZCKJ21	0,300
	simultanés			ISO M20 x 1,5	ZCKJ21H29	0,300
	à action brusque			1/2" NPT	ZCKJ21H7	0,300
2 enclenchements	Bipolaire 2 "C/O"	2 2 2 2	_	Pg 13,5	ZCKJ41	0,300
	décalés	-1 -1 -1 -1 -1	<i>†</i>	ISO M20 x 1,5	ZCKJ41H29	0,300
	à action brusque	4 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2		1/2" NPT	ZCKJ41H7	0,300



ZCKJ404

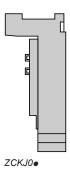
Туре	Avec élément de contact	Schéma	Positivité (1)	Entrée de câble	Référence	Masse kg
Corps fixe						
2 enclenchements	Bipolaire 2 "C/O"	11 13 13 14 15 15 15 15 15 15 15	-	Pg 13,5	ZCKJ404	0,455
1 à droite ET 1 à gauche	décalés		•	ISO M20 x 1,5	ZCKJ404H29	0,455
(voir page 1/125)	à action brusque	41 22 45 22 24 25 25 26 27 28 29 20 21 22 23 24 25 26 27 28 29 20 20 20 20 <td></td> <td>1/2" NPT</td> <td>ZCKJ404H7</td> <td>0,455</td>		1/2" NPT	ZCKJ404H7	0,455
Corps embrochable						
2 enclenchements	Bipolaire 2 "C/O"	11 13	-	Pg 13,5	ZCKJ4104	0,465
1 à droite ET 1 à gauche	décalés			ISO M20 x 1,5	ZCKJ4104H29	0,465
(voir page 1/125)	à action brusque	41 12 25 25 27		1/2" NPT	ZCKJ4104H7	0,465
Boîtier embrochable	e seul					

Contacts

Référence

0,150 0,160 0,160

Corps à contact avec tête à mouvement angulaire (sans dispositif de commande)



(1) →: contact "NC" à manœuvre positive d'ouverture.

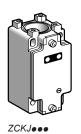
Désignation

Unipolaire 1 "C/O" à manœuvre positive d'ouverture	Pour ZCKJ11	Argent	ZCKJ01
Bipolaire 2 "C/O" simultanés à manœuvre positive d'ouverture	Pour ZCKJ21	Argent	ZCKJ02
Bipolaire 2 "C/O" décalés	Pour ZCKJ41	Argent	ZCKJ04

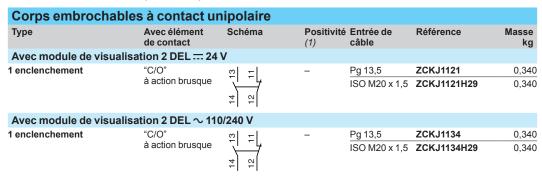
Utilisation

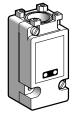
info@digiparts.ch

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable. Sous-ensembles adaptables: corps avec module de visualisation



Corps fixes à con	tact bipolaire					
Туре	Avec élément de contact	Schéma	Positivité (1)	Entrée de câble	Référence	Masse kg
Avec module de visua	lisation 1 DEL 24	V				
1 enclenchement	"1 NC + 1 NO" à action brusque (XE2SP2151)	22 13	Θ	Pg 13,5	ZCKJ120	0,320
	"1 NC + 1 NO" décalés à action dépendan (XE2NP2151)	te 4 5 2 7 7	Θ	Pg 13,5	ZCKJ520	0,320
Avec module de visua	lisation 2 DEL 24	V				
1 enclenchement	"1 NC + 1 NO"	41 22 13 12 12 14	Θ	Pg 13,5	ZCKJ121	0,320
	à action brusque (XE2SP2151)			ISO M20 x 1,5	ZCKJ121H29	0,320
	"1 NC + 1 NO"	13	Θ	Pg 13,5	ZCKJ521	0,320
	décalés à action dépendan (XE2NP2151)	ヘ'ナ	-	ISO M20 x 1,5	ZCKJ521H29	0,320
Avec module de visua	lisation 2 DEL \sim 11	0/240 V				
1 enclenchement	"1 NC + 1 NO"	13	Θ	Pg 13,5	ZCKJ134	0,320
	à action brusque (XE2SP2151)	4 8 A		ISO M20 x 1,5	ZCKJ134H29	0,320
	"1 NC + 1 NO"	13	\rightarrow	Pg 13,5	ZCKJ534	0,320
	décalés à action dépendante (XE2NP2151)	4 8 8 F	J	ISO M20 x 1,5	ZCKJ534H29	0,320



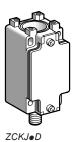


ZCKJ1•••

(1) →: contact "NC" à manœuvre positive d'ouverture.

Caractéristiques du module de visualisation					
Type de visualisation	1 DEL ou 2 DEL	2 DEL			
Tension assignée d'isolement	50 V, selon IEC 60947-1	\sim 250 V, selon IEC 60947-1			
Courant consommé	7 mA par DEL	9 mA par DEL			
Tension assignée d'emploi	24 V	\sim 110/240 V			
Limites de tension	== 2030 V (ondulation comprise)	∼ 95264 V			
Durée de vie	100 000 heures	100 000 heures			
Protection inversion des fils	Oui	_			

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable. Sous-ensembles adaptables : corps à raccordement par connecteur M12



Corps fixes à co	ntact bipolaire				
Туре	Avec élément de contact	Schéma	Positivité (1)	Référence	Masse kg
1 enclenchement	"1 NC + 1 NO" à action brusque (XE2SP2151)	22 13 13	Θ	ZCKJ1D	0,320
	"1 NC + 1 NO" décalés à action dépendante (XE2NP2151)	41 22 13 13	Θ	ZCKJ5D	0,320
	"1 NO + 1 NC" chevauchants à action dépendante (XE2NP2161)	22 41 7 13	⊖	ZCKJ6D	0,320
	"2 NC" simultanés à action dépendante (XE2NP2141)	22 22 1	Θ	ZCKJ7D	0,320
	"2 NO" simultanés à action dépendante (XE2NP2131)	24 - 23	-	ZCKJ8D	0,320



Prolongateurs femelles adaptal	bles		
Désignation	Longueur du câble	Référence	Masse kg
Prolongateur femelle, connecteur M12, droit Raccordement par câble Ø 5,0 mm Section des fils : 5 x 0,34 mm² Courant nominal : 4 A Tension nominale : ∼ 30 V, 36 V	1 m	XZCP1164L2	0,115
	5 m	XZCP1164L5	0,270
	10 m	XZCP1164L10	0,520

(1) Contact "NC" à manœuvre positive d'ouverture.

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ Acorps fixe ou embrochable

Sous-ensembles adaptables : éléments de contact









Type de contact	Schéma	Pour corps	Positivité (1)	Référence	Masse kg
Contact bipolaire					9
"1 NC + 1 NO" à action brusque	22 24 24 24 24 24 24 24	ZCKJ1 ZCKJ1D	Θ	XE2SP2151	0,020
"1 NC + 1 NO" décalés à action dépendante	22	ZCKJ5 ZCKJ5D	Θ	XE2NP2151	0,020
2 "C/O" simultanés à action brusque	4 21 22 22 13 13 13 14 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15	ZCKJ2	-	XESP2021	0,045
2 "C/O" décalés à action brusque	4 21 22 22 13 13 13 13 13 13 13 13 13 13 13 13 13	ZCKJ4	-	XESP2031	0,045
"1 NO + 1 NC" chevauchants à action dépendante	22 4 13 13	ZCKJ6 ZCKJ6D	Θ	XE2NP2161	0,020
"2 NC" simultanés à action dépendante	22 23	ZCKJ7 ZCKJ7D	Θ	XE2NP2141	0,020
"2 NO" simultanés à action dépendante	14 13 7 24 7 23	ZCKJ8 ZCKJ8D	-	XE2NP2131	0,020
"2 NC" à action brusque	22 23 1-1 1-1	ZCKJ9	Θ	XE2SP2141	0,020
Contact tripolaire					
"1 NC + 2 NO" à action brusque	22 28 45 27 27 27 28 27 27 27 27	ZCKJD31	Θ	XE3SP2151	0,035
"2 NC + 1 NO" à action brusque	22 22 14 14 13	ZCKJD39	Θ	XE3SP2141	0,035
"2 NC + 1 NO" décalés à action dépendante	22 22 4 12 13 14 13	ZCKJD37	Θ	XE3NP2141	0,035
"1 NC + 2 NO" décalés à action dépendante	22 23 14 17 13 13 13 13 14 14 15 15 15 15 15 15	ZCKJD35	Θ	XE3NP2151	0,035

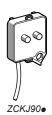
^{(1) ⊖ :} contact "NC" à manœuvre positive d'ouverture.

Interrupteurs de position OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable

Sous-ensembles adaptables : additifs







ZCKJ01●●



Couvercles + mo	dules de visualisation	on		
Utilisation pour	Type de voyant	Tension	Référence	Masse kg
Corps fixe	1 DEL	24 V	ZCKZ020	0,060
	2 DEL	24 V	ZCKZ021	0,060
	2 DEL	\sim 110/240 V	ZCKZ034	0,060
Corps embrochable	2 DEL	24 V	ZCKJ0121	0,200
	2 DEL	∼ 110/240 V	ZCKJ0134	0,200

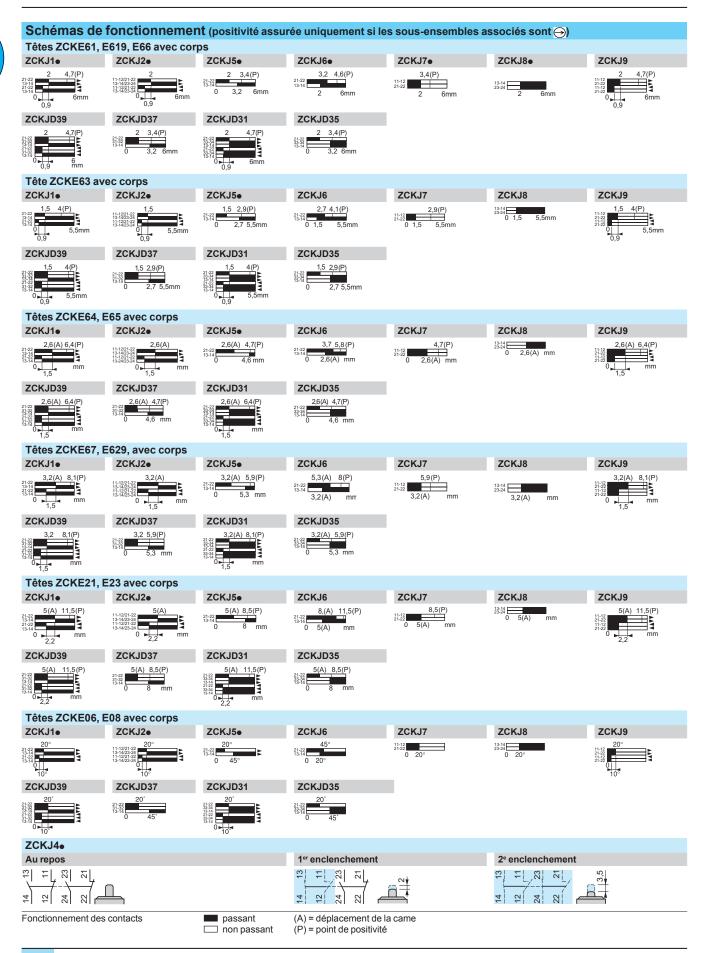
Modules de visu	ualisation			
Utilisation pour	Type de voyant	Tension	Référence	Masse kg
Corps fixe	1 DEL	24 V	ZCKJ902	0,030
	2 DEL	24 V	ZCKJ906	0,030
	2 DEL	∼ 110/240 V	ZCKJ904	0,030

Module avec rési	stance pour diagnostic de machin	es	
Utilisation pour	Type de résistance	Référence	Masse kg
Corps fixe (ZCKJ1 uniquement)	15 kΩ, 1/4 W	ZCKJ82A	0,030

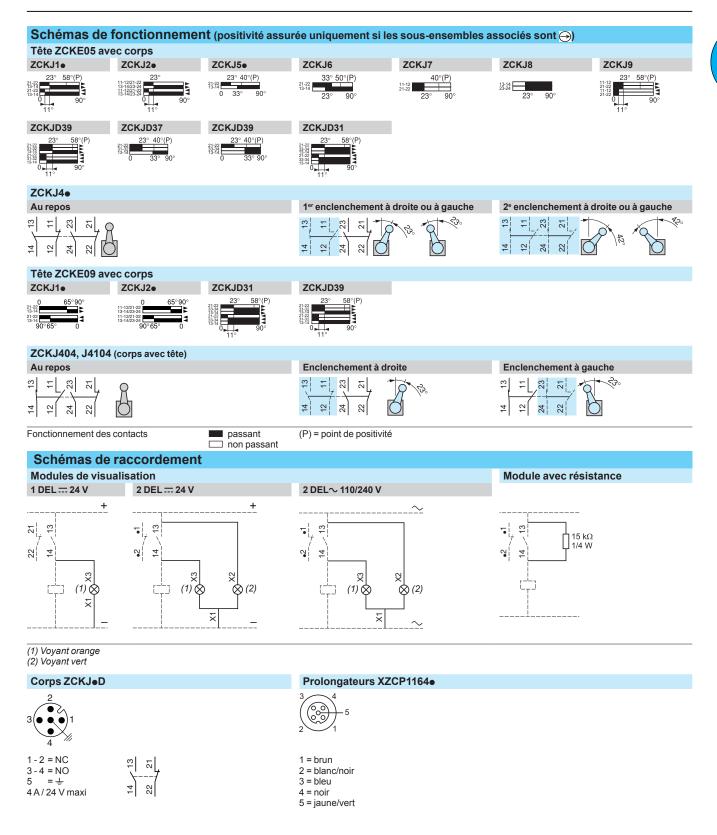
Autres réalisations

Appareils à voyants avec autres tensions d'alimentation. Consulter notre centre de relation clients.

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable Sous-ensembles adaptables



OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable Sous-ensembles adaptables



OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable Sous-ensembles adaptables

Corps

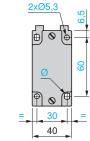
ZCKJ1, J2, J5, J4, Je2e, Je3e, J6, J7, J8, J9 ZCKJ1H29, J2H29, J5H29, J4H29, Je2eH29, Je3eH29, J6H29, J7H29, J8H29, J9H29 ZCKJ1H7, J2H7, J5H7, J4H7, Je2eH7, Je3eH7, J6H7, J7H7, J8H7, J9H7

(1)

33,5

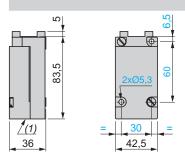
44

76.

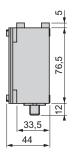


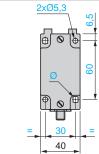
ZCKJ11, J21, J41, J11

ZCKJ11H29, J21H29, J41H29, J11••H29 ZCKJ11H7, J21H7, J41H7, J11••H7



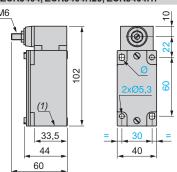
ZCKJ1D, J5D, J6D, J7D, J8D



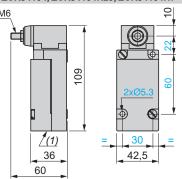


Corps avec tête à mouvement angulaire montée

ZCKJ404, ZCKJ404H29, ZCKJ404H7



ZCKJ4104, ZCKJ4104H29, ZCKJ4104H7



Têtes à mouvement rectiligne ZCKE61













ZCKE63





ZCKE64





ZCKE65



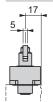




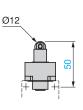




ZCKE62, ZCKE67

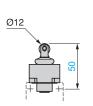


1/122

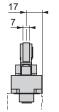


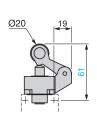
ZCKE629





ZCKE21, ZCKE23



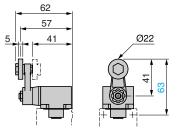


- (1) 1 trou taraudé pour presse-étoupe ISO M20 x 1,5 ou Pg 13,5 ou 1/2" NPT.
- Ø: 2 trous oblongs Ø 5,3 x 7,3.

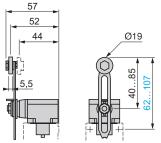
OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable Sous-ensembles adaptables

Têtes à mouvement angulaire ZCKE05 avec dispositif de commande

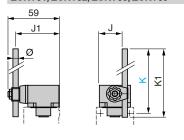
ZCKY11, ZCKY13, ZCKY14



ZCKY41, ZCKY43



ZCKY51, ZCKY52, ZCKY53, ZCKY59



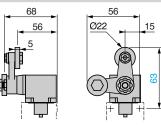
				J	J1	K	K1	Ø
						maxi		
Y81	ZCKY91		ZCKY51	20	49	137	123	⊠ 3
53	.5 53		ZCKY52	20	49	137	125	Ø3
			ZCKY53	20	49	137	125	Ø3
<u>↑</u>	i l	□ ★ ★	ZCKY59	26,2	48	212	200	Ø6
		#						

Têtes à mouvement angulaire ZCKE09 avec dispositif de commande

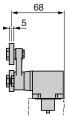
ZCKY61

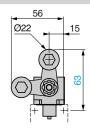
ZCKY

Ø8



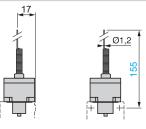




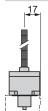


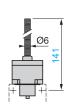
Têtes à mouvement angulaire multi-directions

ZCKE06



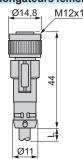
ZCKE08





Nota: filetage de l'axe de fixation du dispositif de commande = M6

Prolongateurs femelles XZCP1164L●



L = 2, 5 ou 10 m

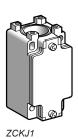
Corps à contact

Interrupteurs de position

Pour tête à mouvement rectiligne ou angulaire

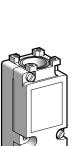
OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable

Sous-ensembles adaptables pour basses températures (-40 °C)

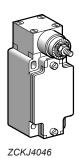




ZCKJ11



Туре	Avec élément de contact	Schéma		Entrée de câble	Référence	Masse kg
Corps fixes						
1 enclenchement	Bipolaire "NC+NO"	²¹ ¹³	\ominus	Pg 13	ZCKJ1	0,310
	à action brusque	-I ~L	•	ISO M20 x 1,5	ZCKJ1H29	0,310
	(XE2SP2151)	4 22		1/2" NPT	ZCKJ1H7	0,310
	Bipolaire 2 "C/O"	13 23 13	_	Pg 13	ZCKJ2	0,310
	simultanés à action brusque	\ 7 -\ \ 7	•	ISO M20 x 1,5	ZCKJ2H29	0,310
	(XESP2021)	41 22 22 22		1/2" NPT	ZCKJ2H7	0,310
	Bipolaire "NC+NO"	13	Θ	Pg 13	ZCKJ5	0,310
	décalés à action dépendante	λ' '		ISO M20 x 1,5	ZCKJ5H29	0,310
	(XE2NP2151)	, 4		1/2" NPT	ZCKJ5H7	0,310
	Bipolaire "NO+NC"	13 13	Θ	Pg 13	ZCKJ6	0,310
	chevauchants à action dépendante	<u>`</u> ' {'		ISO M20 x 1,5	ZCKJ6H29	0,310
	(XE2NP2161)	14 14		1/2" NPT	ZCKJ6H7	0,310
	Bipolaire "NC+NC"	= 2	$\overline{\Theta}$	Pg 13	ZCKJ7	0,310
	simultanés	ጟታ	Ū	ISO M20 x 1,5	ZCKJ7H29	0,310
	à action dépendante (XE2NP2141)	22 7		1/2" NPT	ZCKJ7H7	0,310
	Bipolaire "NO+NO"	23	_	Pg 13	ZCKJ8	0,310
	simultanés à action dépendante	\ <u>'</u> \'		ISO M20 x 1,5	ZCKJ8H29	0,310
	(XE2NP2131)	24 14		1/2" NPT	ZCKJ8H7	0,310
	Bipolaire "NC+NC"	1 2	Θ	Pg 13	ZCKJ9	0,310
	à action brusque	77	•	ISO M20 x 1,5	ZCKJ9H29	0,310
	(XE2SP2141)	2 2		1/2" NPT	ZCKJ9H7	0,310
2 enclenchements	Bipolaire 2 "C/O"	13 23 13	_	Pg 13	ZCKJ4	0,310
	décalés	-1 -1 01 01	,	ISO M20 x 1,5	ZCKJ4H29	0,310
	à action brusque (XESP2031)	4 2 2 2 2 2		1/2" NPT	ZCKJ4H7	0,310
Corps embrochables						
1 enclenchement	Unipolaire "C/O"	원 =	-	Pg 13	ZCKJ11	0,300
	à action brusque	· \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \		ISO M20 x 1,5	ZCKJ11H29	0,300
		4 5		1/2" NPT	ZCKJ11H7	0,300
	Bipolaire 2 "C/O"	2 1 13	_	Pg 13	ZCKJ21	0,300
	simultanés à action brusque	\ \\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	<i>t</i>	ISO M20 x 1,5	ZCKJ21H29	0,300
	a action brusque	41 22 24 25 26 27 28 29 29 29 20 20 21 22 23 24 25 26 27 28 28 29 20 20 20 21 22 23 24 25 26 27 28 29 20 20 20 21 22 23 24 25 26 27 28 29 20 20 21 22 23 24 25 26 27 28 29 20 20 20 21 22 23 24 25 26 <td></td> <td>1/2" NPT</td> <td>ZCKJ21H7</td> <td>0,300</td>		1/2" NPT	ZCKJ21H7	0,300
2 enclenchements	Bipolaire 2 "C/O"	11 13	_	Pg 13	ZCKJ41	0,300
	décalés	\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	,	ISO M20 x 1,5	ZCKJ41H29	0,300
	à action brusque	4 4 2 4 4 5 4 5 6 6 7 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 9 8 9 9 10		1/2" NPT	ZCKJ41H7	0,300



		. 1 . 1				
Corps à contact	Avec tête à mo	ouvement an	gulaire	à rappel (s	ans dispositif de	
Туре	Avec élément de contact	Schéma	Positivité (1)	Entrée de câble	Référence	Masse kg
Corps fixe						
2 enclenchements 1 à droite ET 1 à gauche	Bipolaire 2 "C/O" décalés à action brusque	22 24 22 25 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12	_	Pg 13 ISO M20 x 1,5 1/2" NPT	ZCKJ4046 ZCKJ4046H29 ZCKJ4046H7	0,455 0,455 0,455
Corps embrochable						
2 enclenchements 1 à droite ET 1 à gauche	Bipolaire 2 "C/O" décalés à action brusque	12 12 14 13 25 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5	_	Pg 13 ISO M20 x 1,5 1/2" NPT	ZCKJ41046 ZCKJ41046H29 ZCKJ41046H7	0,465 0,465 0,465

 $(1) \bigoplus : t \\ \hat{e} t \\ e t \\ garantissant \\ une \\ man \\ œuvre \\ positive \\ d'ouverture.$

kg

0,140

0,200

0,155

0,155

0,205

0,205

0,185

Interrupteurs de position

Corps

ZCKJ●,

ZCKJ••

ZCKJ•,

ZCKJ. sauf ZCKJ4 et J41

ZCKJ∙,

ZCKJ••

ZCKJe.

ZCKJ

ZCKJ•, ZCKJ••

et J41

ZCKJ•,

ZCKJ●● sauf ZCKJ4 et J41

ZCKJ•

ZCKJ••

sauf ZCKJ4

associable

Têtes à mouvement rectiligne

Dispositif de commande

Pour attaque en bout

Pour attaque par came 30°

A poussoir à galet renforcé

Horizontal

Vertical

thermoplastique

A poussoir

. métallique

. métallique

en acier

en acier

A poussoir

de côté à

galet

en acier

A levier à

galet (1 seul sens d'attaque)

A poussoir de côté

A poussoir à galet

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable

Sous-ensembles adaptables pour basses températures (- 40 °C)

d'attaque maxi

 Θ

 Θ

 Θ

 Θ

 Θ

 Θ

 \ominus

0,5 m/s

0,5 m/s

1 m/s

1 m/s

0,6 m/s

0,6 m/s

1,5 m/s

Positivité Référence

ZCKE616

ZCKE636

ZCKE626

ZCKE676

ZCKE646

ZCKE656

ZCKE216











ZCKE626

ZCKE676





ZCKE646

ZCKE656





ZCKE216

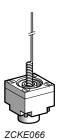
ZCKE236

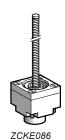




ZCKE056

ZCKE096





En acier	ZCKJ∙, ZCKJ••	1,5 m/s	Θ	ZCKE236	0,195
Têtes à mouvement	angulaire	(sans dis	positif de d	commande)	
Туре	Corps associable	Vitesse d'attaque maxi		Référence	Masse kg
A rappel, pour attaque à droite ET à gauche ou à droite OU à gauche (voir page 1/136)	ZCKJ∙, ZCKJ••	1,5 m/s par came 30°		ZCKE056	0,165
A positions maintenues, pour attaque à droite ET à gauche (voir page 1/136)	ZCKJ1, J11 ZCKJ2, J21	0,5 m/s	-	ZCKE096	0,190

Têtes à mouvement	ungalan c	aiti u	0011011		
Dispositif de commande	Corps associable	Vitesse d'attaque	Positivité (1)	Référence	Masse
		maxi			kg
Pour attaque par tous mo	biles				
A tige souple à ressort	ZCKJ•, ZCKJ••, sauf ZCKJ4 et ZCKJ41	1 m/s dans tous les sens	-	ZCKE066	0,115
A tige à ressort	ZCKJ•, ZCKJ••, sauf ZCKJ4 et ZCKJ41	0,5 m/s dans tous les sens	-	ZCKE086	0,125

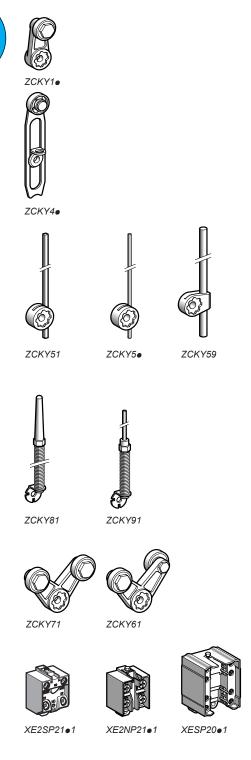
www.digiparts.ch

(E) Telemecanique

^{(1) →:} tête garantissant une manœuvre positive d'ouverture.

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable

Sous-ensembles adaptables pour basses températures (-40 °C)



Dispositifs de	commande	pour tête	à mouve	ment angul	aire
Désignation			Positivité	Référence	Masse kg
Pour attaque par	came 30°				
A levier à galet (2)	En thermoplastique	е	Θ	ZCKY11	0,025
	En acier		Θ	ZCKY13	0,035
	En acier, à rouleme	ent à billes	Θ	ZCKY14	0,030
A levier à galet de longueur variable	En thermoplastique	е	-	ZCKY41	0,030
(3)	En acier		-	ZCKY43	0,040
Pour attaque par	tous mobiles				
A tige carrée (2)	☑ 3 mm en acier, L	= 125 mm	-	ZCKY51	0,025
A tige ronde (2)	Ø 3 mm en acier, L	= 125 mm	_	ZCKY53	0,025
	Ø 3 mm en fibre de L = 125 mm	verre,	-	ZCKY52	0,020
	Ø 6 mm en thermo	plastique,	-	ZCKY59	0,030
A levier à ressort (3)			-	ZCKY81	0,020
A levier métallique à ressort (3)			-	ZCKY91	0,025
Pour attaque par	came spécifique	e (avec tête Zo	CKE096 uniqu	iement)	
A lyre, à galets (2)	1 piste		-	ZCKY71	0,035
en thermoplastique	2 pistes		_	ZCKY61	0,035
Eléments de d	contact bipol	aire			
Type de contact	Schéma	Pour corps	Positivité (1)	Référence	Masse kg
"NC+NO" à action brusque	22 13	ZCKJ1	Θ	XE2SP2151	0,020
"NC+NO" décalés à action dépendante	4 2 13 14 15 15 15 15 15 15 15	ZCKJ5	Θ	XE2NP2151	0,020
2 "C/O" simultanés à action brusque	22 24 23 23 25 24 25 24 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25	ZCKJ2	-	XESP2021	0,045
2 "C/O" décalés à action brusque	24 13 14 13 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15	ZCKJ4	-	XESP2031	0,045
"NC+NO" chevauchants à action dépendante	22 4 4 7 5 7 5	ZCKJ6	Θ	XE2NP2161	0,020
"NC+NC" simultanés à action dépendante	25 22 1 1 2 2 2 1	ZCKJ7	Θ	XE2NP2141	0,020
"NO+NO" simultanés à action dépendante	24 14 13 13 13 13 14 15 15 15 15 15 15 15	ZCKJ8	-	XE2NP2131	0,020
"NC+NC" à action brusque	25 22 	ZCKJ9	Θ	XE2SP2141	0,020

⁽¹⁾ \bigcirc : contact "NC" à manœuvre positive d'ouverture ou sous-ensemble garantissant une manœuvre positive d'ouverture.

1/126

⁽²⁾ Réglable sur 360° de 5 en 5°, ou tous les 45° par retournement du levier ou de la bride. (3) Réglable sur 360° de 5 en 5°.

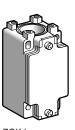
Corps à contact

Interrupteurs de position

Pour tête à mouvement rectiligne ou angulaire

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable

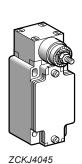
Sous-ensembles adaptables pour hautes températures (+ 120 °C)





ZCKJ∙15

oorps a contact	i oui tete a ii	louveille lit i	cetingne	ou angulai	10	
Туре	Avec élément de contact	Schéma	Positivité (1)	Entrée de câble	Référence	Masse kg
Corps fixes						
1 enclenchement	Bipolaire "NC+NO"	13	Θ	Pg 13	ZCKJ1	0,310
	à action brusque	뛴 진,	0	ISO M20 x 1,5	ZCKJ1H29	0,310
	(XE2SP2151)	4 22		1/2" NPT	ZCKJ1H7	0,310
	Bipolaire 2 "C/O"	13 23 13	_	Pg 13	ZCKJ25	0,310
	simultanés	-1 -1 -1 -1		ISO M20 x 1,5	ZCKJ25H29	0,310
	à action brusque (XESP20215)	4		1/2" NPT	ZCKJ25H7	0,310
	Bipolaire "NC+NO"	21	\rightarrow	Pg 13	ZCKJ5	0,310
	décalés	€ E	\circ	ISO M20 x 1,5	ZCKJ5H29	0,310
	à action dépendante (XE2NP2151)	4 22		1/2" NPT	ZCKJ5H7	0,310
	Bipolaire "NO+NC"	13	\rightarrow	Pg 13	ZCKJ6	0,310
	chevauchants	~~ <u>~</u> ~~	O	ISO M20 x 1,5	ZCKJ6H29	0,310
	à action dépendante (XE2NP2161)	55 4 4		1/2" NPT	ZCKJ6H7	0,310
	Bipolaire "NC+NC"	1 5	\rightarrow	Pg 13	ZCKJ7	0,310
	simultanés	~ L ~ L	O	ISO M20 x 1,5	ZCKJ7H29	0,310
	à action dépendante (XE2NP2141)	2 2		1/2" NPT	ZCKJ7H7	0,310
	Bipolaire "NO+NO"	[3 13	_	Pg 13	ZCKJ8	0,310
	simultanés	F7		ISO M20 x 1,5	ZCKJ8H29	0,310
	à action dépendante (XE2NP2131)	4		1/2" NPT	ZCKJ8H7	0,310
	Bipolaire "NC+NC	5 = 5	Θ	Pg 13	ZCKJ9	0,310
	à action brusque	- L ~ L 7	\circ	ISO M20 x 1,5	ZCKJ9H29	0,310
	(XE2SP2141)	22 25		1/2" NPT	ZCKJ9H7	0,310
2 enclenchements	Bipolaire 2 "C/O"	11 13	_	Pg 13	ZCKJ45	0,310
	décalés	-1 -1 01 01		ISO M20 x 1,5	ZCKJ45H29	0,310
	à action brusque (XESP20315)	1 2 4 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 3 4 4 5 6 6 7 8 8 9 8 9 9 8 9 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 <td></td> <td>1/2" NPT</td> <td>ZCKJ45H7</td> <td>0,310</td>		1/2" NPT	ZCKJ45H7	0,310
Corps embrochables						
1 enclenchement	Unipolaire "C/O"	한 <u>+</u>	_	Pg 13	ZCKJ115	0,300
	à action brusque	\ <u>'</u>			ZCKJ115H29	0,300
		4 2		1/2" NPT	ZCKJ115H7	0,300
	Bipolaire 2 "C/O"	13 13 13	_	Pg 13	ZCKJ215	0,300
	simultanés	-1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -1 -		ISO M20 x 1,5	ZCKJ215H29	0,300
	à action brusque	4 2 4 4 5 5 6 7 8 8 8 8 9 8 8 9 8 9 8 9 9 10 </td <td></td> <td>1/2" NPT</td> <td>ZCKJ215H7</td> <td>0,300</td>		1/2" NPT	ZCKJ215H7	0,300
2 enclenchements	Bipolaire 2 "C/O"	23 11 23	_	Pg 13	ZCKJ415	0,300
	décalés	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		ISO M20 x 1,5	ZCKJ415H29	0,300
	à action brusque	41 22 23 24		1/2" NPT	ZCKJ415H7	0,300



		7 7 7 7		1/2 NF1	20KJ415H7	0,300
Corps à contact	Avec tête à r	nouvement ai	ngulaire	à rappel (s	ans dispositif de	e
	commande)					
Туре	Avec élément de contact	Schéma	Positivité (1)	Entrée de câble	Référence	Masse kg
Corps fixe						
2 enclenchements	Bipolaire 2 "C/O"	1 13	_	Pg 13	ZCKJ4045	0,455
1 à droite ET 1 à gauche	décalés		t	ISO M20 x 1,5	ZCKJ4045H29	0,455
	à action brusque	25 22 22 S		1/2" NPT	ZCKJ4045H7	0,455
Corps embrochable						
2 enclenchements	Bipolaire 2 "C/O"	23 11 13	_	Pg 13	ZCKJ41045	0,465
1 à droite ET 1 à gauche	décalés			ISO M20 x 1,5	ZCKJ41045H29	0,465
	à action brusque	41 24 25 24		1/2" NPT	ZCKJ41045H7	0,465

info@digiparts.ch

(1) →: tête garantissant une manœuvre positive d'ouverture.

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable

Sous-ensembles adaptables pour hautes températures (+ 120 °C)







ZCKE615

ZCKE635





ZCKE665

ZCKE625





ZCKE675

ZCKE645





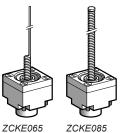
ZCKE235





ZCKE055

ZCKE095



ZCKE085

Têtes à mouvement		Corne consish!	Vitago	Desitivité	Référence	Magaza
Dispositif de commande		Corps associable	Vitesse d'attaque maxi	(1)	Reference	Masse kg
Pour attaque en bout						
A poussoir	Métallique	ZCKJ1, J2, J4, ZCKJ115, J215, J415, ZCKJ5, J6, J7, J8, J9	0,5 m/s	Θ	ZCKE615	0,140
A poussoir de côté	Métallique	ZCKJ1, J2, ZCKJ115, J215, ZCKJ5, J6, J7, J8, J9	0,5 m/s	Θ	ZCKE635	0,200
Pour attaque par came 3	0°					
A poussoir à bille	En acier	ZCKJ1, J2, J4, ZCKJ115, J215, J415, ZCKJ5, J6, J7, J8, J9	0,1 m/s	Θ	ZCKE665	0,150
A poussoir à galet	En acier	ZCKJ1, J2, J4, ZCKJ115, J215, J415, ZCKJ5, J6, J7, J8, J9	1 m/s	Θ	ZCKE625	0,155
A poussoir à galet renforcé	En acier	ZCKJ1, J2, J4, ZCKJ115, J215, J415, ZCKJ5, J6, J7, J8, J9	1 m/s	Θ	ZCKE675	0,155
A poussoir de côté à galet	En acier Horizontal	ZCKJ1, J2, ZCKJ115, J215, ZCKJ5, J6, J7, J8, J9	0,6 m/s	Θ	ZCKE645	0,205
	En acier Vertical	ZCKJ1, J2, ZCKJ115, J215, ZCKJ5, J6, J7, J8, J9	0,6 m/s	Θ	ZCKE655	0,205
A levier à galet (1 seul sens d'attaque)	En acier	ZCKJ1, J2, J4, ZCKJ115, J215, J415, ZCKJ5, J6, J7, J8, J9	1,5 m/s	Θ	ZCKE235	0,195
	En thermoplastique	ZCKJ1, J2, J4, ZCKJ115, J215, J415, ZCKJ5, J6, J7, J8, J9	1,5 m/s	Θ	ZCKE215	0,185

J	Têtes à mouvement angulaire (sans dispositif de commande)							
	Туре	Corps associable	Vitesse d'attaque maxi	Positivité (1)	Référence	Masse kg		
	A rappel, pour attaque à droite ET à gauche ou à droite OU à gauche (voir page 1/136)	ZCKJ1, J2, J4, ZCKJ115, J215, ZCKJ415, ZCKJ5, J6, J7, J8, J9	1,5 m/s par came 30°	Θ	ZCKE055	0,165		
,	A positions maintenues, pour attaque à droite ET à gauche (voir page 1/136)	ZCKJ1, J2, ZCKJ115, J215	0,5 m/s	-	ZCKE095	0,190		

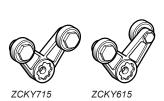
Têtes à mouvement angulaire multi-directions								
Dispositif de commande	Corps associable	Vitesse d'attaque maxi	Positivité (1)	Référence	Masse kg			
Pour attaque par tous mobiles								
A tige souple à ressort	ZCKJ1, J2, ZCKJ115, J215, ZCKJ5, J6, J7, J8, J9	1 m/s dans tous les sens	_	ZCKE065	0,115			
A tige à ressort	ZCKJ1, J2, ZCKJ115, J215, ZCKJ5, J6, J7, J8, J9	0,5 m/s dans tous les sens	_	ZCKE085	0,125			

(1) → : tête garantissant une manœuvre positive d'ouverture.

OsiSense XC Standard, format industriel EN 50041 Métalliques, conformes CENELEC EN 50041, type XCKJ A corps fixe ou embrochable

Sous-ensembles adaptables pour hautes températures (+ 120 °C)





ZCKY5•



ZCKY51





Dispositifs de	commande	pour tête	à mouve	ement angu	laire
Désignation			Positivité (1)	Référence	Masse kg
Pour attaque par	came 30°				
A levier à galet (2)	En thermoplastiqu	ıe	\ominus	ZCKY115	0,025
	En acier		\ominus	ZCKY13	0,035
	En acier, à roulem	ent à billes	Θ	ZCKY14	0,030
A levier à galet de longueur variable (3)	En thermoplastiqu	ıe	_	ZCKY415	0,030
	En acier		_	ZCKY43	0,040
Pour attaque par		l = 125 mm		ZCKY51	0.025
A tige carrée (2)	Ø 3 mm en acier,				0,025
A tige ronde (2)	Ø 3 mm en acier,		_	ZCKY53	0,025
	Ø 3 mm en fibre d L = 125 mm	e verre,	-	ZCKY52	0,020
Pour attaque par	came spécifiqu	ue (avec tête Z	CKE095 uni	iquement)	
A lyre, à galets (2) en thermoplastique	1 piste		-	ZCKY715	0,035
	2 pistes		-	ZCKY615	0,035
Eléments de d	contact bipo	laire			
Type de contact	Schéma	Pour corps	Positivité (1)	Référence	Masse kg
"NC+NO" à action brusque	22 21 3	ZCKJ1	Θ	XE2SP2151	0,020
"NC+NO" décalés à action dépendante	22 21 3	ZCKJ5	Θ	XE2NP2151	0,020
2 "C/O" simultanés à action brusque	22 24 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25	ZCKJ25	-	XESP20215	0,045
2 "C/O" décalés à action brusque	22 24 22 25 TE	ZCKJ45	-	XESP20315	0,045
"NC+NO" chevauchants à action dépendante	22 4-7 -7 -7 -7 -7 -7 -7 -7 -7 -7 -7 -7 -7 -	ZCKJ6	Θ	XE2NP2161	0,020
"NC+NC" simultanés à action dépendante	25 22 11	ZCKJ7	Θ	XE2NP2141	0,020
"NO+NO" simultanés à action dépendante	4 4 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5	ZCKJ8	_	XE2NP2131	0,020
"NC+NC" à action brusque	22 27 	ZCKJ9	Θ	XE2SP2141	0,020

^{(1) → :} contact "NC" à manœuvre positive d'ouverture ou sous-ensemble garantissant une

manœuvre positive d'ouverture. (2) Réglable sur 360° de 5 en 5°, ou tous les 45° par retournement du levier ou de la bride. (3) Réglable sur 360° de 5 en 5°.